

Chapitre 5

Convexité

5.1 Parties convexes d'un espace vectoriel réel

Dans toute la suite, E désigne un espace vectoriel réel.

5.2 Barycentre

Définition 5.2.1 Soit $n \in \mathbb{N}^*$, $(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{R}^n$ tq $\sum_{i=0}^n \lambda_i \neq 0$, et $(a_1, \dots, a_n) \in E^n$.

On appelle barycentre du n -uplet $(a_k, \lambda_k)_{1 \leq k \leq n}$ le point $g \in E$ défini par : $g = \frac{1}{\sum_{k=1}^n \lambda_k} \sum_{k=1}^n \lambda_k a_k$,

i.e. le point g tel que $(\sum_{k=1}^n \lambda_k)g = \sum_{k=1}^n (\lambda_k a_k)$

Remarque 5.2.2 1. g est ce barycentre si et seulement si $\sum_{k=1}^n \lambda_k (a_k - g) = 0$, ce qui s'écrit,

$$\text{en utilisant la notation affine : } \sum_{k=1}^n \lambda_k \overrightarrow{GA_k} = \vec{0}$$

2. On ne change pas le barycentre en multipliant tous les coefficients λ_k par un même scalaire non nul (propriété appelé homogénéité). En particulier on peut se ramener au cas où

$$\sum_{k=1}^n \lambda_k = 1.$$

Proposition 5.2.3 Associativité

Soit g le barycentre de $(a_1, \lambda_1), \dots, (a_n, \lambda_n)$ (on suppose bien entendu que $\sum_{k=1}^n \lambda_k \neq 0$)

Soit $p \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket$ tq $\lambda_1 + \dots + \lambda_p \neq 0$ et $\lambda_{p+1} + \dots + \lambda_n \neq 0$.

On note g_1 le barycentre de $(a_1, \lambda_1), \dots, (a_p, \lambda_p)$ et g_2 le barycentre de $(a_{p+1}, \lambda_{p+1}), \dots, (a_n, \lambda_n)$.

Alors g est le barycentre de $(g_1, \lambda_1 + \dots + \lambda_p)$ et de $(g_2, \lambda_{p+1} + \dots + \lambda_n)$

En effet ...

Cas particulier 5.2.4 : centre de gravité

Si $\forall k, \lambda_k = 1$, alors le barycentre de $(a_1, 1), \dots, (a_p, 1)$ est appelé centre de gravité de a_1, \dots, a_p , ou centre de masse, ou isobarycentre. C'est aussi le barycentre des a_k affectés tous de la même masse λ non nulle.

Exemple 5.2.5 Dans le plan affine, l'isobarycentre de deux points A et B est le milieu du segment $[A, B]$

Exemple 5.2.6 Dans le plan affine, soit A, B, C trois points non alignés. Montrer que le centre de gravité du triangle ABC est sur la médiane issue de A , i.e. la droite issue de A et passant par le milieu de $[B, C]$.

Montrer que les trois médianes d'un triangle sont concourantes.

5.2.1 Segments de E

Définition 5.2.7 Soient a et b dans E . On appelle segment d'extrémités a et b , noté $[a, b]$ ou $[b, a]$, l'ensemble des barycentres de $(a, t), (b, 1 - t)$ lorsque t décrit $[0, 1]$
 $[a, b] = \{ta + (1 - t)b/t \in [0, 1]\} = \{\alpha a + (1 - \alpha)b/\alpha \geq 0, \beta \geq 0, \alpha + \beta \neq 0\}$

Remarque 5.2.8 1. Dans le cas où $E = \mathbb{R}$, on distingue $[a, b]$ de $[b, a]$, car \mathbb{R} est ordonné.

Dans ce cas, la notation $[a, b]$ suppose (sauf mention du contraire) que $a \leq b$.

Lorsque E n'est pas \mathbb{R} , $[a, b]$ et $[b, a]$ désignent le même segment.

2. $[a, a] = \{a\}$.

3. $[a, b]$ est aussi l'ensemble des barycentres de $(a, 1 - t), (b, t)$ lorsque t décrit $[0, 1]$.

Proposition 5.2.9 .

$[a, b]$ est l'ensemble des barycentres de $(a, \alpha), (b, \beta)$ lorsque $\alpha \geq 0, \beta \geq 0, \alpha + \beta \neq 0$

car ...

Exemple 5.2.10 1. Prenons $E = \mathbb{R}[X]$. Le segment $[X, X^2]$ est l'ensemble

$\{P \in \mathbb{R}[X] / \exists t \in [0, 1] \text{ tq } P = tX + (1 - t)X^2\}$.

Par exemple $\frac{1}{3}X + \frac{2}{3}X^2 \in [X, X^2]$.

2. $f = \frac{2}{5}\sin + \frac{3}{5}\cos \in [\sin, \cos]$ dans $\mathcal{C}(\mathbb{R})$

3. On peut aussi parler d'un segment de matrices, ou d'un segment d'endomorphismes ...

5.2.2 Convexité

Définition 5.2.11 Soit $\Gamma \subset E$. On dit que Γ est convexe si et seulement si, $\forall a, b \in \Gamma, [a, b] \subset \Gamma$, i.e. $\forall a, b \in \Gamma, \forall t \in [0, 1], ta + (1 - t)b \in \Gamma$.

Proposition 5.2.12 Une intersection non vide de convexes est convexe.

Clair ...

Proposition 5.2.13 Un segment de E est un convexe de E .

car ...

Proposition 5.2.14 Une boule (ouverte ou fermée) est convexe

car ...

Théorème 5.2.15 Soit $\Gamma \subset E$.

Γ est convexe \iff tout barycentre de points de Γ affectés de masses positives est un point de Γ

$$\iff \begin{cases} \forall n \in \mathbb{N}^*, \forall (a_1, \dots, a_n) \in \Gamma^n, \forall (\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{R}_+^n, \\ \lambda_1 + \dots + \lambda_n \neq 0 \implies \frac{1}{\sum_{k=1}^n \lambda_k} \sum_{i=1}^n \lambda_i a_i \in \Gamma \end{cases}$$

car : \Leftarrow) est clair : il suffit de prendre $n = 2$ et on retrouve la définition de Γ convexe.

\Rightarrow) : par récurrence sur n

5.3 Fonctions convexes d'une variable réelle

5.3.1 Généralités

Définition 5.3.1 Soit I un intervalle de \mathbb{R} et $f : I \rightarrow \mathbb{R}$.

On dira que f est convexe sur I $\iff \forall x, y \in I, \forall \lambda \in [0, 1], f((1 - \lambda)x + \lambda y) \leq (1 - \lambda)f(x) + \lambda f(y)$
 $\iff \forall x, y \in I, \forall \lambda \in [0, 1], f(\lambda x + (1 - \lambda)y) \leq \lambda f(x) + (1 - \lambda)f(y)$

Exemple 5.3.2 Toute application linéaire de I dans \mathbb{R} ($f : x \rightarrow \alpha x$) est convexe (car il y a égalité, donc inégalité large)

Exemple 5.3.3 Si on sait que f est convexe sur I , alors $\forall x, y \in I, f\left(\frac{x+y}{2}\right) \leq \frac{f(x) + f(y)}{2}$

Proposition 5.3.4 f est convexe sur I si et seulement si tout arc est sous sa corde

Figure :

5.3.2 Caractérisation par l'épigraphe

Définition 5.3.5 Soit $f : I \rightarrow \mathbb{R}$.

On appelle épigraphe de f l'ensemble $\mathcal{E}(f) = \{M = (x, y) \in \mathbb{R}^2 / x \in I \text{ et } y \geq f(x)\}$
 (C'est la partie du plan \mathbb{R}^2 située "au dessus" de la courbe)

Figure :

Théorème 5.3.6 f est convexe $\iff \mathcal{E}(f)$ est une partie convexe de \mathbb{R}^2 , i.e. $\forall a, b \in \mathcal{E}(f), [a, b] \subset \mathcal{E}(f)$

car ...

C'est un critère géométrique très pratique : par exemple, la fonction \cos n'est pas convexe sur $[0, \pi]$, $x \rightarrow x^2$ est convexe sur \mathbb{R} , $x \rightarrow x^3$ n'est pas convexe sur \mathbb{R} mais est convexe sur \mathbb{R}_+ .

5.3.3 Caractérisation par l'inégalité des pentes

Théorème 5.3.7 f est convexe sur $I \iff$
 $\forall a, b, c \in I, a < b < c \implies \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \leq \frac{f(c) - f(a)}{c - a} \leq \frac{f(c) - f(b)}{c - b}$

Faire une figure pour comprendre comment mémoriser ces inégalités.

Démonstration : ...

5.3.4 Inégalités de convexité

Théorème 5.3.8 Soit $f : I \rightarrow \mathbb{R}$.

$$f \text{ convexe sur } I \iff \forall n \in \mathbb{N}^*, \forall (x_1, \dots, x_n) \in I^n, \forall (\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in (\mathbb{R}_+)^n, \\ \sum_{k=1}^n \lambda_k = 1 \implies f\left(\sum_{k=1}^n \lambda_k x_k\right) \leq \sum_{k=1}^n \lambda_k f(x_k).$$

Remarquons tout d'abord que I est un intervalle et donc convexe, et donc $\sum_{k=1}^n \lambda_k x_k \in I$.

Alors en effet ...

Exemple 5.3.9 1. $\forall a, b, c \in \mathbb{R}, \left(\frac{a+b+c}{3}\right)^2 \leq \frac{a^2+b^2+c^2}{3}$ car ...
 2. $\forall a, b, c \in \mathbb{R}, e^{\frac{2a+b+c}{4}} \leq \frac{1}{2}e^a + \frac{e^b+e^c}{4}$ car ...

5.4 Fonctions concaves d'une variable réelle

Définition 5.4.1 Soit I un intervalle de \mathbb{R} et $f : I \rightarrow \mathbb{R}$.

On dira que f est concave sur $I \iff -f$ est convexe sur I

Conséquence 5.4.2 1. f concave sur $I \iff$

$$\forall x, y \in I, \forall \lambda \in [0, 1], f(\lambda x + (1 - \lambda)y) \geq \lambda f(x) + (1 - \lambda)f(y)$$

i.e. tout arc est au dessus de sa corde.

2. La partie située sous la courbe est convexe.

3. Inégalités des pentes : écrivez les ...

4. Inégalités de convexité :

Exemple 5.4.3 Exemples de fonctions concaves :

- $x \rightarrow \sqrt{x}$ sur \mathbb{R}_+ .
- $x \rightarrow \ln x$ sur \mathbb{R}_+^* .
- $x \rightarrow x^3$ sur (compléter)

5.5 Fonctions convexes dérivables ou deux fois dérivables sur I

Théorème 5.5.1 Soit f dérivable sur I et (Γ) sa courbe représentative dans $(O; \vec{i}, \vec{j})$

$$\begin{aligned} f \text{ convexe sur } I &\iff \text{ la dérivée de } f \text{ est croissante sur } I \\ &\iff \text{ La courbe est toujours au dessus de ses tangentes} \end{aligned}$$

En effet :

Conséquence 5.5.2 Soit f deux fois dérivable sur I

- f est convexe sur $I \iff f'' \geq 0$ sur I
- f concave sur $I \iff f'' \leq 0$ sur I

Exemple 5.5.3 1. \exp est convexe sur \mathbb{R} .

2. $\forall n \in \mathbb{N}, x \rightarrow x^n$ est convexe sur \mathbb{R}_+ .
3. $x \rightarrow \ln x$ est concave sur \mathbb{R}_+^* .
4. $x \rightarrow \sqrt{x}$ est concave sur \mathbb{R}_+^* et donc sur \mathbb{R}_+ car ...

Application 5.5.4 1. $\forall x \in [0, \pi], \sin x \leq x$

2. $\forall x \in \mathbb{R}, e^x \geq 1 + x$
3. On sait que \ln est concave sur $]0, +\infty[$. En utilisant la tangente à sa courbe au point d'abscisse 1, en déduire une inégalité.

5.6 Régularité des fonctions convexes

Remarque 5.6.1 f convexe sur $I \not\Rightarrow f$ continue sur I

Donner un exemple d'une fonction convexe mais non continue sur $[a, b]$

Remarque 5.6.2 f convexe sur $]a, b[\not\Rightarrow f$ dérivable sur $]a, b[$

Donner un exemple d'une telle fonction.

Exercice 5.6.3 Soit f convexe sur I et soit $a \in \overset{\circ}{I}$. Alors $\exists b, c \in I$ tels que $b < a < c$.

1. Notons $\tau_a : \begin{cases} [b, a[& \rightarrow \mathbb{R} \\ x & \rightarrow \frac{f(x) - f(a)}{x - a} \end{cases}$. Montrer que τ_a est croissante.
2. Montrer que τ_a est majorée.
En déduire que f est dérivable à gauche en a .
3. Montrer que f est dérivable à droite en a .
4. Montrer que f est continue en a .

Remarque 5.6.4 Le théorème démontré dans cet exercice, qui dit que toute fonction convexe sur I est continue sur $\overset{\circ}{I}$ est hors programme.